

Rotor 3

- Français
- English

Downloadable models

×

Open access

Git project

About

Rotor 3 is part of a research program to study study the effects of blade solidity on efficiency and stall margin.

- Original NASA technical report ^[1]:

```
@TechReport{hager1972performance,  
  author      = {Hager, Roy D and Janetzke, David C and Reid, Lonnie},  
  date        = {1972},  
  institution = {NASA Lewis Research Center Cleveland, OH, United  
States},  
  title       = {Performance of a 1380-foot-per-second-tip-speed axial-  
flow compressor rotor with a blade tip solidity of 1.3},  
  number      = {NASA-TM X-2448},  
  url         = {https://ntrs.nasa.gov/citations/19720012341},  
}
```

- Pictures :

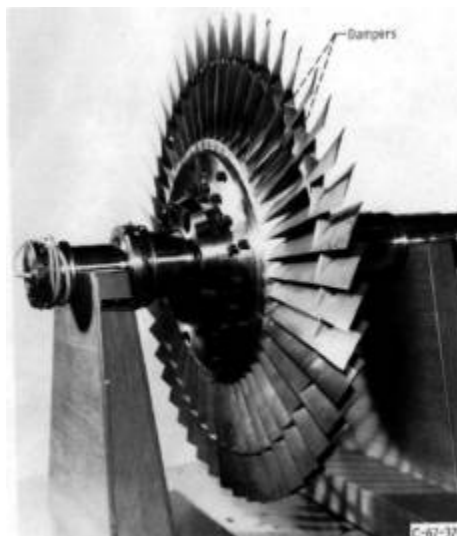


Fig1. <https://ntrs.nasa.gov/citations/19720012341> p.66

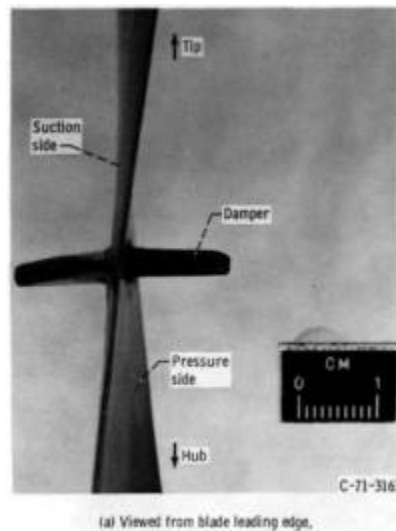


Fig2. <https://ntrs.nasa.gov/citations/19720012341> p.67

Useful documents

- [downloadable models](#) (Git project)
 - rapport technique original de la NASA (.pdf)
 - geometrical parameters file (.csv), usable as input of OpenMCAD^[2] to generate reference blade models.

Reference blade

The **reference blade** is defined with multiple-circular arc profiles^[3] given in the original NASA report^[4]. Corresponding models are computed with the open-source code OpenMCAD^[2].

Geometry

The geometry of rotor 3 is described in the [original NASA report](#) by the following table. The lengths are in inches and the angles in degrees.

TABLE III. - BLADE GEOMETRY FOR ROTOR 3

RP	PERCENT	RADII		BLADE ANGLES			DELTA
	SPAN	RI	RO	KIC	KTC	KOC	INC
TIP	0.	9.885	9.769	62.50	58.45	47.30	2.10
1	5.	9.729	9.578	61.80	57.37	46.80	2.26
2	10.	9.510	9.386	60.62	55.92	46.30	2.57
3	30.	8.598	8.620	55.62	50.08	44.42	4.11
4	40.	8.127	8.237	53.20	47.11	41.00	4.90
5	42.	8.020	8.142	52.60	46.43	40.03	5.04
6	45.	7.893	8.046	52.00	45.63	39.13	5.17
7	48.	7.772	7.950	51.44	44.85	38.03	5.34
8	50.	7.652	7.854	50.90	44.07	37.03	5.47
9	70.	6.665	7.089	46.70	37.25	27.45	6.54
10	90.	5.558	6.323	44.20	29.54	14.55	7.31
11	95.	5.240	6.131	44.10	27.26	10.82	7.42
HUB	100.	5.000	5.940	44.00	25.51	6.10	7.47

RP	BLADE THICKNESSES			AXIAL DIMENSIONS			CONE
	TI	TM	TO	ZMC	ZTC	ZOC	ANGLE
TIP	0.020	0.061	0.020	0.563	0.563	0.894	-6.300
1	0.020	0.064	0.020	0.564	0.564	0.927	-5.800
2	0.020	0.068	0.020	0.565	0.565	0.962	-4.700
3	0.020	0.085	0.020	0.552	0.552	1.109	0.900
4	0.020	0.094	0.020	0.551	0.551	1.183	4.100
5	0.020	0.096	0.020	0.561	0.561	1.200	5.000
6	0.020	0.098	0.020	0.573	0.573	1.217	5.800
7	0.020	0.101	0.020	0.581	0.581	1.234	6.700
8	0.020	0.103	0.020	0.589	0.589	1.252	7.600
9	0.020	0.122	0.020	0.650	0.650	1.390	15.600
10	0.020	0.143	0.020	0.689	0.689	1.486	26.800
11	0.020	0.149	0.020	0.688	0.688	1.488	30.400
HUB	0.020	0.154	0.020	0.685	0.685	1.486	32.600

Aerodynamic design

	unit	values
pressure ratio	[-]	1.65
mass flow	[kg/s]	
tip speed	[m/s]	
tip solidity	[-]	
aspect ratio	[-]	
rotative speed	[rad/s]	16000

Material properties

The material of rotor 3 is defined in the original NASA report. A 200-grade maraging steel is considered:

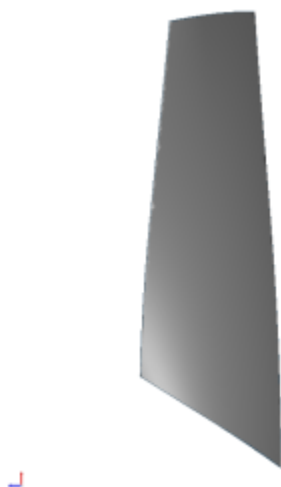
	unité	valeurs
alloy	[-]	18-Ni-200-maraging
Young's modulus	[GPa]	180
density	[kg/m ³]	8000
Poisson's ratio	[-]	0.3
yield stress	[GPa]	1.38

CAD model

The CAD model is computed with the open source code OpenMCAD^[2].



intrados



extrados

Natural frequencies

First three natural frequencies (with clamped root) for the mesh computed with OpenMCAD^[2]:

Mode	Type	Natural angular frequency (rad/sec)	Natural frequency (Hz)
1		1722.54	274,15
2		6548.96	1042,3
3		8224.31	1308,94

Initial blade

The **initial blade** is defined with in-house LAVA parameters^[5] computed from the reference blade CAD model. The initial blade is usually used as starting point for an optimization process. Its geometry is

similar to the one of the reference blade.

Natural frequencies

First three natural frequencies (with clamped root)

- from the whole mesh:

Mode	Type	Natural angular frequency (rad/sec)	Natural frequency (Hz)
1		1728.06	275,029
2		6559.27	1043,94
3		8243.04	1311,92

- from the reduced order model:

Mode	Type	Natural angular frequency (rad/sec)	Natural frequency (Hz)
1		1728.11	275,038
2		6561.34	1044,27
3		8245.298	1312,28

Modèles téléchargeables

×

Libre accès

[lien vers le projet Git](#)

À propos

Le rotor 3 fait partie d'un programme de recherche pour étudier les effets de la solidité des pales sur l'efficacité et la marge de décrochage.

- Rapport technique original ^[1]:

```
@TechReport{hager1972performance,
  auteur      = {Hager, Roy D and Janetzke, David C and Reid, Lonnie},
  date        = {1972},
  institution  = {NASA Lewis Research Center Cleveland, OH, United
States},
  titre        = {Performance of a 1380-foot-per-second-tip-speed axial-
flow compressor rotor with a blade tip solidity of 1.3},
  numéro      = {NASA-TM X-2448},
  url          = {https://ntrs.nasa.gov/citations/19720012341},
}
```

- Photographies :

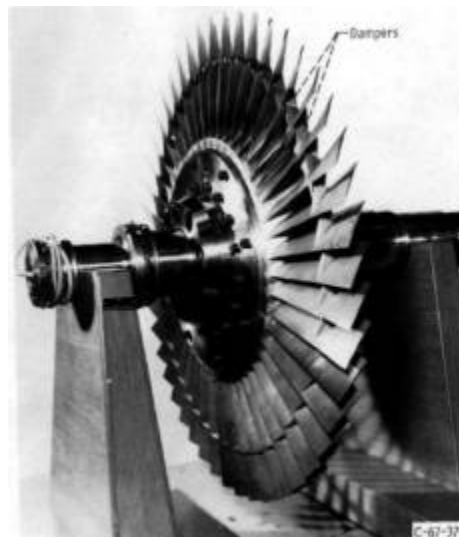


Fig1. <https://ntrs.nasa.gov/citations/19720012341> p.66

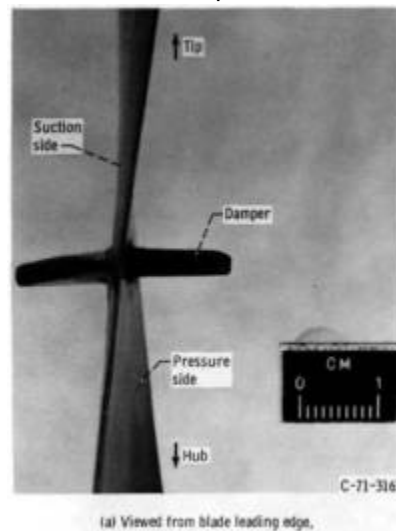


Fig2. <https://ntrs.nasa.gov/citations/19720012341> p.67

Documents utiles

- [modèles téléchargeables](#) (lien vers projet Git)
 - rapport technique original de la NASA (.pdf)
 - fichier de paramètres géométriques (.csv), utilisable en entrée de OpenMCAD^[2] pour générer l'aube de référence

Aube de référence

L'**aube de référence** est définie par des profils de type arcs circulaires multiples^[3], donnés dans le rapport technique original de la NASA^[4]. Les modèles associés sont obtenus avec le code en libre accès OpenMCAD^[2].

Géométrie

La géométrie du rotor 3 est décrite dans le [rapport d'origine de la NASA](#) par les tableaux suivants. Les grandeurs sont en pouces et en degrés.

TABLE III. - BLADE GEOMETRY FOR ROTOR 3

RP	PERCENT	RADI		BLADE ANGLES			DELTA
	SPAN	RI	RO	KIC	KTC	KOC	INC
TIP	0.	9.885	9.769	62.50	58.45	47.30	2.10
1	5.	9.729	9.578	61.80	57.37	46.80	2.26
2	10.	9.510	9.386	60.62	55.92	46.30	2.57
3	30.	8.598	8.620	55.62	50.08	44.42	4.11
4	40.	8.127	8.237	53.20	47.11	41.00	4.90
5	42.	8.020	8.142	52.60	46.43	40.03	5.04
6	45.	7.893	8.046	52.00	45.63	39.13	5.17
7	48.	7.772	7.950	51.44	44.85	38.03	5.34
8	50.	7.652	7.854	50.90	44.07	37.03	5.47
9	70.	6.665	7.089	46.70	37.25	27.45	6.54
10	90.	5.558	6.323	44.20	29.54	14.55	7.31
11	95.	5.240	6.131	44.10	27.26	10.82	7.42
HUB	100.	5.000	5.940	44.00	25.51	6.10	7.47

RP	BLADE THICKNESSES			AXIAL DIMENSIONS			CONE
	TI	TM	TO	ZMC	ZTC	ZOC	ANGLE
TIP	0.020	0.061	0.020	0.563	0.563	0.894	-6.300
1	0.020	0.064	0.020	0.564	0.564	0.927	-5.800
2	0.020	0.068	0.020	0.565	0.565	0.962	-4.700
3	0.020	0.085	0.020	0.552	0.552	1.109	0.900
4	0.020	0.094	0.020	0.551	0.551	1.183	4.100
5	0.020	0.096	0.020	0.561	0.561	1.200	5.000
6	0.020	0.098	0.020	0.573	0.573	1.217	5.800
7	0.020	0.101	0.020	0.581	0.581	1.234	6.700
8	0.020	0.103	0.020	0.589	0.589	1.252	7.600
9	0.020	0.122	0.020	0.650	0.650	1.390	15.600
10	0.020	0.143	0.020	0.689	0.689	1.486	26.800
11	0.020	0.149	0.020	0.688	0.688	1.488	30.400
HUB	0.020	0.154	0.020	0.685	0.685	1.486	32.600

Caractéristiques aérodynamiques

	unités	valeurs
taux de compression	[-]	1,65
débit massique	[kg/s]	
vitesse en tête	[m/s]	
solidité en tête	[-]	
allongement	[-]	
vitesse de rotation	[rad/s]	16000

Propriétés matériau

Le matériau original du rotor 3 est défini dans le rapport de la NASA. Un acier maraging de grade 200 est considéré:

	unité	valeurs
alliage	[-]	18-Ni-200-maraging

	unité	valeurs
module d'Young	[GPa]	180
masse volumique	[kg/m3]	8000
coefficient de Poisson	[-]	0,3
limite élastique	[GPa]	1,38

Modèle CAO

Le modèle CAO est obtenu avec OpenMCAD^[2].



intrados



extrados

Fréquences propres

Fréquences des trois premiers modes (noeuds du pied d'aube encastres) pour le maillage obtenu avec OpenMCAD^[2] :

Mode	Type	Pulsation propre (rad/sec)	Fréquence propre (Hz)
1		1722.54	274,15

Mode	Type	Pulsation propre (rad/sec)	Fréquence propre (Hz)
2		6548.96	1042,3
3		8224.31	1308,94

Aube initiale

L'**aube initiale** est définie par des paramètres spécifiques au LAVA^[5] obtenus à partir du modèle CAO de l'aube de référence. L'aube initiale est classiquement utilisée comme point de départ dans le cadre de procédures d'optimisation; sa géométrie est similaire à celle de l'aube de référence.

Fréquences propres

Fréquences des trois premiers modes (noeuds du pied d'aube encastres),

- pour le maillage complet :

Mode	Type	Pulsation propre (rad/sec)	Fréquence propre (Hz)
1		1728.06	275,029
2		6559.27	1043,94
3		8243.04	1311,92

- pour le modèle réduit :

Mode	Type	Pulsation propre (rad/sec)	Fréquence propre (Hz)
1		1728.11	275,038
2		6561.34	1044,27
3		8245.298	1312,28

</tabs>

1. ^{a, b} Hager. «Performance of a 1380-foot-per-second-tip-speed axial-flow compressor rotor with a blade tip solidity of 1.3 » 2013. [pdf](#)
2. ^{a, b, c, d, e, f, g, h} Kojtych S., Batailly A. «OpenMCAD, an open blade generator: from Multiple-Circular-Arc profiles to Computer-Aided Design model» 2022. [code en libre accès](#)
3. ^{a, b} Crouse et al. «A computer program for composing compressor blading from simulated circular-arc elements on conical surfaces » 1969. NASA-TN-D-5437. [pdf](#)
5. ^{a, b} Kojtych S. et al. «Methodology for the Redesign of Compressor Blades Undergoing Nonlinear Structural Interactions: Application to Blade-Tip/Casing Contacts » 2022. Journal of Engineering for Gas Turbines and Power, Vol. 145, No. 5. [pdf](#)

Document issu de la page wiki:

https://wiki.lava.polymtl.ca/public/modeles/rotor_03/accueil?rev=1675356658

Dernière mise à jour: **2023/04/05 08:59**